| Tárgynév | Tárgykód | 1. hét | 2. hét | 3. hét | 4. hét | 5. hét | 6. hét | 7. hét | 8. hét | 9. hét | 10. hét | 11. hét | 12. hét | 13. hét | 14. hét | Pótlási hét |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Matematika G2 | BMETE94BG02 | | | | | | | | ÖT | | | | ÖT | PJI-ÖT | | |
| Szilárdságtan | BMEGEMMBXM2 | | | | | | | | RT | | ÖT | | | RT | | PJI-ÖT |
| Műszaki és gazdasági adatok elemzése | BMEGEVGBX14 | | | | | | | ÖT | | | ÖT-X | | | | ÖT-X | ÖPJI-ÖT,PJI-ÖT |
| CAD alapjai | BMEGEGIBXCA | | | | | | GYÖT | RT | | | | RT,ÖT | | GYÖT | RT | PJI-GYÖT,PJI-ÖT,PJI-RT |
| Korszerű informatikai eszközök | BMEGEMIBMCP | | | | | | | GYÖT | | | | GYÖT | | GYÖT | | PJI-ÖT,ÖPJI-ÖT |
| Villamosságtan mechatronikai mérnököknek | BMEVIAUA035 | | | | | | | | | | RT | | | RT | | |
| Méréstechnika | BMEGEMIBXMT | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |

| Német képzés | | 1. hét | 2. hét | 3. hét | 4. hét | 5. hét | 6. hét | 7. hét | 8. hét | 9. hét | 10. hét | 11. hét | 12. hét | 13. hét | 14. hét | Pótlási hét |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Matematika G2 | BMETE94BG02 | | | | | ÖT | | PJJ-ÖT | | | ÖT | | PJI-ÖT | | | |
| Szilárdságtan | BMEGEMMBXM2 | | | | | RT | | | | | ÖT | | | RT | | PJI-ÖT |
| Műszaki és gazdasági adatok elemzése | BMEGEVGBX14 | | | | | | | ÖT | | | ÖT-X | | | | ÖT-X | ÖPJI-ÖT,PJI-ÖT |
| CAD alapjai | BMEGEGIBXCA | | | | | | GYÖT | RT | | | | RT | ÖT | GYÖT | RT | PJI-GYÖT,PJI-ÖT,PJI-RT |
| Korszerű informatikai eszközök | BMEGEMIBMCP | | | | | | | GYÖT | | | | GYÖT | | | | PJI-ÖT-F,ÖPJI-ÖT |
| Villamosságtan mechatronikai mérnököknek | BMEVIAUA035 | | | | | | | | | | RT | | | RT | | |
| Méréstechnika | BMEGEMIBXMT | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |

| | | 1. hét | 2. hét | 3. hét | 4. hét | 5. hét | 6. hét | 7. hét | 8. hét | 9. hét | 10. hét | 11. hét | 12. hét | 13. hét | 14. hét | Pótlási hét |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Rezgéstan | BMEGEMMAGM4 | | | | | | | | RT, ÖT-X | | PJI-RT | | | RT | ÖT | PJI-ÖT,PJI-RT |
| Gépelemek II. | BMEGEGEAMG2 | | | | | | | ÖT | RT | | | | | RT,ÖT | | PJI-ÖT |
| Gépgyártástechnológia | BMEGEGTAM01 | | | | | | | | RT-F | | | | | | RT-F | ÖT-F |
| Informatika II. | BMEGERIAM4I | | | | | | | | | | | | ÖT-X | | RT,PJI-ÖT | PJI-RT |
| Rendszertechnika | BMEGEMIAM03 | | | | | | | | | | ÖT | | RT-F | | ÖT | PJI-ÖT |
| Méréstechnika | BMEGEMIAMG1 | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |
| Digitális elektronika | BMEVIAUA010 | | | | | | | | | | | ÖT | | | | ÖPJI-ÖT |
| Gépészeti automatizálás | BMEGEFOAMA2 | | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| Optomechatronika I. | BMEGEFOAMO1 | | | | | | | | | | | | | | PJI-ÖT | |

| Német képzés | | 1. hét | 2. hét | 3. hét | 4. hét | 5. hét | 6. hét | 7. hét | 8. hét | 9. hét | 10. hét | 11. hét | 12. hét | 13. hét | 14. hét | Pótlási hét |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Rezgéstan | BMEGEMMAGM4 | | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| Gépelemek II. | BMEGEGEAMG2 | | | | | | | GYÖT | RT | | | | | GYÖT | RT | PJI-GYÖT,PJI-RT |
| Gépgyártástechnológia | BMEGEGTAM01 | | | | | | | | | | | | | | | |
| Informatika II. | BMEGERIAM4I | | | | | | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT,RT | PJI-RT |
| Rendszertechnika | BMEGEMIAM03 | | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | PJI-GYÖT |
| Méréstechnika | BMEGEMIAMG1 | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |
| Digitális elektronika | BMEVIAUA010 | | | | | | | | | | | ÖT | | | | ÖPJI-ÖT |
| Gépészeti automatizálás | BMEGEFOAMA2 | | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| Optomechatronika I. | BMEGEFOAMO1 | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |

| Gépészeti Modellezés | | 1. hét | 2. hét | 3. hét | 4. hét | 5. hét | 6. hét | 7. hét | 8. hét | 9. hét | 10. hét | 11. hét | 12. hét | 13. hét | 14. hét | Pótlási hét |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Analóg elektronika | BMEVIAUA009 | | | | | | | | ÖT | | RT | | | PJI-RT | ÖT | ÖPJI-ÖT |
| Mechatronika I. | BMEGEFOAMM1 | | | | | ÖT-F | | | | | | ÖT-F | | | RT | PJI-RT |
| Aktuátortechnika | BMEGEFOAMA1 | | | | | | | ÖT-F | | | | | | | ÖT-F | |
| Számítógépes irányítás | BMEGERIAM6S | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| TQM | BMEGT20AT02 | | | | | | | | ÖT | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| Mechatronikai elemek hő- és áramlástana | BMEGEENAMHA | | | | | | | RT | | | | | | | RT | |

| | | | | | | | | | | | | | | | | |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Műszaki áramlástan I. | BMEGEÁTAM02 | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| Korszerű áramlásmérés I. | BMEGEÁTAM13 | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | | | | | RT | RT | PJI-RT |
| Termomechanika alapjai | BMEGEMMAM31 | | | | | | | ÖT | | | | | | RT | ÖT | PJI-ÖT |
| Robotok mechanikája | BMEGEMMAM33 | | | | | | | | | | | | RT | | PJI-RT | |

| **Mechatronikai berendezések tervezés** | | **1. hét** | **2. hét** | **3. hét** | **4. hét** | **5. hét** | **6. hét** | **7. hét** | **8. hét** | **9. hét** | **10. hét** | **11. hét** | **12. hét** | **13. hét** | **14. hét** | **Pótlási hét** |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Analóg elektronika | BMEVIAUA009 | | | | | | | | ÖT | | RT | | | PJI-RT | ÖT | ÖPJI-RT |
| Mechatronika I. | BMEGEFOAMM1 | | | | | ÖT-F | | | | | | ÖT-F | | | RT | PJI-RT |
| Aktuátortechnika | BMEGEFOAMA1 | | | | | | | ÖT-F | | | | | | | ÖT-F | |
| Számítógépes irányítás | BMEGERIAM6S | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| TQM | BMEGT20AT02 | | | | | | | | ÖT | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| Digitális szabályozás | BMEGERIAM6D | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |
| VEM mechatronikai alkalmazása | BMEGEFOAME2 | | | | | ÖT | | | | ÖT | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| Mechatronika projekt | BMEGEFOAMM3 | | | | | | | | | RT | | | | | RT | RT |
| Finommechanikai szerkezetek | BMEGEFOAMF2 | | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| | | | | | | | | | | | | | | | | |
| *NC gépek irányítása* | *BMEGEGTAM63* | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | RT | PJI-ÖT |
| *Szerszámgépek* | *BMEGEGTAM64* | | | | | | | | | | | | | | RT | PJI-RT |
| *Alkalmazott lézertechnika* | *BMEGEFOAMO9* | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Számítógépes informatikai hálózatok* | *BMEGERIAM6H* | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Robotok mechanikája* | *BMEGEMMAM33* | | | | | | | | | | | | | | | |

| **Integrated Engineering** | | **1. hét** | **2. hét** | **3. hét** | **4. hét** | **5. hét** | **6. hét** | **7. hét** | **8. hét** | **9. hét** | **10. hét** | **11. hét** | **12. hét** | **13. hét** | **14. hét** | **Pótlási hét** |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Analóg elektronika | BMEVIAUA009 | | | | | | | | ÖT | | RT | | | PJI-RT | ÖT | ÖPJI-ÖT |
| Mechatronika I. | BMEGEFOAMM1 | | | | | ÖT-F | | | | | | ÖT-F | | | RT | PJI-RT |
| Aktuátortechnika | BMEGEFOAMA1 | | | | | | | ÖT-F | | | | | | | ÖT-F | |
| Számítógépes irányítás | BMEGERIAM6S | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| TQM | BMEGT20AT02 | | | | | | | | ÖT | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| Numerical Modelling of Fluid Flows | BMEGEÁTAM05 | | | | | | | ÖT,RT | PJI-ÖT | | | | | | ÖT,RT | PJI-ÖT |
| Laboratory | BMEGEÁTAM06 | | | | | | | RT | | | | | | | RT | PJI-RT |
| | | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Optomechatronics II* | *BMEGEFOAMO2* | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Electrical Energy Supply of Mobile Devices* | *BMEVIAUA001* | | | | | | | | | | | | | | | |

| **Optomechatronika** | | **1. hét** | **2. hét** | **3. hét** | **4. hét** | **5. hét** | **6. hét** | **7. hét** | **8. hét** | **9. hét** | **10. hét** | **11. hét** | **12. hét** | **13. hét** | **14. hét** | **Pótlási hét** |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Analóg elektronika | BMEVIAUA009 | | | | | | | | ÖT | | RT | | | PJI-RT | ÖT | ÖPJI-ÖT |
| Mechatronika I. | BMEGEFOAMM1 | | | | | ÖT-F | | | | | | ÖT-F | | | RT | PJI-RT |
| Aktuátortechnika | BMEGEFOAMA1 | | | | | | | ÖT-F | | | | | | | ÖT-F | |
| Számítógépes irányítás | BMEGERIAM6S | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| TQM | BMEGT20AT02 | | | | | | | | ÖT | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| Optomechatronika II. | BMEGEFOAMO2 | | | | | | | | | | | | | | | |
| Színtan | BMEGEFOAMO4 | | | | | | | | | | | | | | | |
| Mechatronika projekt | BMEGEFOAMM4 | | | | | | | | | | | | | | | |
| Alkalmazott lézertechnika | BMEGEFOAMO9 | | | | | | | | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Finommechanikai szerkezetek* | *BMEGEFOAMF2* | | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT |
| *Számítógépes informatikai hálózatok* | *BMEGERIAM6H* | | | | | | | | | | | | | | | |

| **Termelési rendszerek mechatronikája** | | **1. hét** | **2. hét** | **3. hét** | **4. hét** | **5. hét** | **6. hét** | **7. hét** | **8. hét** | **9. hét** | **10. hét** | **11. hét** | **12. hét** | **13. hét** | **14. hét** | **Pótlási hét** |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Analóg elektronika | BMEVIAUA009 | | | | | | | | ÖT | | RT | | | PJI-RT | ÖT | ÖPJI-ÖT |
| Mechatronika I. | BMEGEFOAMM1 | | | | | ÖT-F | | | | | | ÖT-F | | | RT | PJI-RT |
| Aktuátortechnika | BMEGEFOAMA1 | | | | | | | ÖT-F | | | | | | | ÖT-F | |
| Számítógépes irányítás | BMEGERIAM6S | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| TQM | BMEGT20AT02 | | | | | | | | ÖT | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| Mechatronika projekt | BMEGEGTAM62 | | | | | | | | | | | | | | RT | PJI-RT |
| Szerszámgépek | BMEGEGTAM64 | | | | | | | | | | | | | | RT | PJI-RT |
| NC gépek irányítása | BMEGEGTAM63 | | | | | ÖT | | | | | | | | ÖT | RT | PJI-ÖT |
| | | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Digitális szabályozás* | *BMEGERIAM6D* | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | |
| *Számítógépes informatikai hálózatok* | *BMEGERIAM6H* | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Különleges robotok és robotkezek* | *BMEGEGTAGM2* | | | | | | | | | | | | | | | |

| **Biomechatronika** | | **1. hét** | **2. hét** | **3. hét** | **4. hét** | **5. hét** | **6. hét** | **7. hét** | **8. hét** | **9. hét** | **10. hét** | **11. hét** | **12. hét** | **13. hét** | **14. hét** | **Pótlási hét** |
|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|---|
| Analóg elektronika | BMEVIAUA009 | | | | | | | | ÖT | | RT | | | PJI-RT | ÖT | ÖPJI-ÖT |
| Mechatronika I. | BMEGEFOAMM1 | | | | | ÖT-F | | | | | | ÖT-F | | | RT | PJI-RT |
| Aktuátortechnika | BMEGEFOAMA1 | | | | | | | ÖT-F | | | | | | | ÖT-F | |
| Számítógépes irányítás | BMEGERIAM6S | | | | | | ÖT | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| TQM | BMEGT20AT02 | | | | | | | | ÖT | | | | | ÖT | | PJI-ÖT |
| Élettan és bionika II. | BMEGEMIAME2 | | | | | | | | | | | | | ÖT | RT | PJI-ÖT |
| Orvostechnikai anyagok | BMEGEMTAMOA | | | | | | | | | | | | | ÖT | PJI-ÖT | ÖPJI-ÖT |
| Biomechatronika projekt | BMEGEMIAMBP | | | | | | | | | RT | | | | | RT | PJI-RT |
| Orvosi optikai műszerek | BMEGEFOAMO7 | | | | | | | | | | | | ÖT | | PJI-ÖT | |
| | | | | | | | | | | | | | | | | |
| *Színtan* | *BMEGEFOAMO4* | | | | | | | | | | | | | | | |
| *VEM mechatronikai alkalmazása* | *BMEGEFOAME2* | | | | | ÖT | | | | ÖT | | | | | ÖT | PJI-ÖT |